### Beschreibung

## Verfahren und Anordnung zur Ermittlung von Parametern eines technischen Systems

Die Erfindung betrifft ein Verfahren sowie einer Anordnung zur Ermittlung von Parametern eines technischen Systems

Bei einer Vielkanal-Übertragung und einem Vielkanal-Empfang von Signalen tritt häufig eine Interferenz beispielsweise zwischen den Signalen/Bildern auf. Ein typisches Beispiel ist dabei eine Mischung eines Sprachsignals mit Rauschen, was bei der Telekommunikation und bei Videokonferenzen ein großes Problem darstellen kann. Die vorliegende Erfindung betrifft daher das Gebiet der Signaltrennung, um beispielsweise ein ursprüngliches Sprachsignal wiederzugewinnen.

Typische bekannte Techniken zur Trennung der Quellensignale ausgehend von Mischsignalen basieren auf einer zeitlichen Mittelung oder einer Filterung der Signale. Dies hat indessen Nachteile bezüglich des Rechenaufwands zur Folge.

Es sind auch Verfahren auf der Grundlage der sogenannten Blind Channel Equalization (Signalentzerrung ohne Vorkenntnisse über den Übertragungskanal) bekannt, aber diese Verfahren benötigen immer eine gewisse Kenntnis über die Quellsignale, wie beispielsweise eine Kenntnis über ihre statistische Verteilung.

Das Problem der Signaltrennung tritt beispielsweise auch auf, wenn zwei Sprecher in zwei entfernt von ihnen stehende Mikrofone sprechen, so daß jedes Mikrofon ein Gemisch der von den zwei Sprechern gesprochenen Signale aufnimmt. Somit besteht das Problem, das Signalgemisch, also eine Menge überlagerter Eingangssignale wieder zu trennen. Aus L.Molgedey, H.G. Schuster, "Separation of a Mixture of Independent Signals using Time-Delayed Correlations", Phys. Ref. Lett. 72, 3634 (1994) ist dabei das folgende Verfahren bekannt: Das Problem, n

überlagerte und korrelierte Quellensignale (Eingangssignale) zu trennen und gleichzeitige die Mischungskoeffizienten der Quellenstärken zu bestimmen, läßt sich auf ein Eigenwertproblem reduzieren, bei dem simultan zwei symmetrische n x n Matrizen diagonalisiert werden müssen. Die Matrixelemente sind meßbare zeitverzögerte Korrelationsfunktionen. Die Lösung des Eigenwertproblems kann durch ein neuronales Netz erfolgen, wobei die Lernregel für die lateralen inhibitorischen Wechselwirkungen zwischen den Neuronen durch eine Liapunov-Funktion bestimmt werden kann, deren Minima die (entarteten) Lösungen des Problems liefern.

Dieses Verfahren wurde auch bereits auf akustische Eingangssignale angewandt (siehe F. Ehlers, H. G. Schuster, "Blind Separation of convolutive mixtures and an application in automatic speech recognition" IEEE Trans. Signal Proc. (1997).

Aus der DE 195 31 388 C1 ist ein Signaltrennungsverfahren und eine Signaltrennungseinrichtung für nichtlineare Mischungen unbekannter Signale (Blind Channel) bekannt, das schematisch in Fig. 3 dargestellt ist.

Dieses deutsche Patent behandelt die Separierung eines Signalgemisches, bestehend aus der nichtlinearen Überlagerung von M unbekannten Quellsignalen X1, X2, wobei N (N ≥ M) unterschiedliche Mischungen der M Quellsignale X1, X2 inklusive eines eventuellen Störsignals einer Signalauswerteeinrichtung zugeführt werden, die durch eine statistische Analyse der Signale die nichtlinearen Übertragungsfaktoren bestimmt und mit diesen errechneten Faktoren die Mischung rückgängig macht, so daß die N Ausgänge der Signaltrennungseinrichtung möglichst näherungsweise die M Quellsignale ohne Überlagerungen enthalten. Dadurch wird eine Behandlung nichtlinearer Gemische möglich, wobei nichtlinear bedeutet, daß die Quellsignale X1, X2 durch ein unbekanntes nichtlineares System G gemischt werden. Das unbekannte System G wird durch eine sogenannte Volterra-Reihe beschrieben, und die Signaltrennungseinrichtung G-1 bestimmt die Koeffizienten der Volterra-Reihe. Mit deren

Kenntnis ist eine Entmischung des Signalgemischs möglich. Außerdem können die Koeffizienten zu weiteren Analysen zur Orts- oder Geschwindigkeitsbestimmung der Signalquellen benutzt werden.

Das aus dieser Druckschrift bekannte Verfahren besteht dabei im wesentlichen aus zwei Schritten:

- Erstens werden die durch den wählbaren Grad der Nichtlinearität bei der Mischung eindeutig bestimmten nichtlinearen Gleichungen für ein gleitendes Zeitfenster gelöst und die Lösungen werden über die Zeit gemittelt. Diese zeitliche Mittelung stellt einen Hauptnachteil dieser bekannten Technik dar, da sie den Rechenaufwand und gleichzeitig die Zeitdauer für die Berechnung erhöht.
- Zweitens wird aus einer genügend großen Anzahl von unterschiedlichen Kumulanten der geschätzten Ausgangssignale gebildetes Potential minimiert, wobei die zur Berechnung des Potentials nötigen Werte aus einem gleitenden Zeitfenster einer wählbaren Länge stammen. Dabei ist vorausgesetzt, daß sich das Mischungssystem so langsam ändert, daß diese Änderung bei der Berechnung der gesuchten Mischungsfaktoren vernachlässigt werden kann. Gemäß diesem deutschen Patent wird zur Ausführung des zweiten genannten Schrittes eine Kostenfunktion konstruiert, die minimiert wird. Wenn das globale Minimum erreicht ist, hat man die optimalen Werte, in diesem Fall der Übertragungsfaktoren, gefunden.

Hinsichtlich des zeitlichen Aufwands sowie des Rechenaufwands ist das in der DE 195 31 388 C1 beschriebene Verfahren aufgrund der Ausführung einer zeitlichen Mittelung am Abschluß des ersten, oben genannten Verfahrensschrittes nachteilig.

Die vorliegende Erfindung hat daher zur Aufgabe, ein Verfahren und eine Anordnung bereitzustellen, die die Trennung überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger akustischer Signale mit verringertem Rechenaufwand ermöglicht. Diese Aufgabe wird durch das Verfahren sowie durch die Anordnung mit den Merkmalen gemäß den unabhängigen Ansprüchen gelöst.

Bei einem Verfahren zur Ermittlung von Parametern eines technischen Systems, mit dem Ausgangssignale aus einer Menge überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger Eingangssignale ermittelt werden können, werden die Parameter derart ermittelt, daß die statistische Unabhängigkeit der Ausgangssignale maximiert wird.

Eine Anordnung zur Ermittlung von Parametern eines technischen Systems, mit dem Ausgangssignale aus einer Menge überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger Eingangssignale ermittelt werden können, weist einen Prozessor auf, der derart eingerichtet ist, daß die Parameter derart ermittelt werden können, daß die statistische Unabhängigkeit der Ausgangssignale maximiert wird.

Vorteilhafte Weiterbildungen der Erfindung ergeben sich aus den abhängigen Ansprüchen.

Die Parameter werden bevorzugt in einem iterativen Verfahren ermittelt.

In einer weiteren Ausgestaltung sind die Parameter Elemente einer Entmischmatrix, mit der die Menge der überlagerten Eingangssignale multipliziert oder auch gefaltet wird, wodurch die Ausgangssignale gebildet werden.

Die Optimierung der Parameter der Entmischmatrix wird bevorzugt durch die folgenden Schritte erhalten:

- Wiederholung einer zeitverzögerten Dekorrelationsberechnung zur Ermittlung der Eigenwerte der Entmischmatrix,

- Ermittlung der Eigenwerte der Entmischmatrix, für die Kreuzkorrelationen einen minimalen Wert annehmen, und
- Ausführung einer Kumulantenminimierung, wobei als Startwerte für die Kumulantenminimierung die im vorherigen Schritt ermittelten Eigenwerte verwendet werden.

Die Kumulantenminimierung kann beispielsweise durch Trainieren eines neuronalen Netzes, aber auch jegliche andere bekannte Minimierungstechnik, wie beispielsweise Gradientenabstieg oder Monte-Carlo-Simulationen verwendet werden.

In einer Weiterbildung wird bei der Optimierung der Parameter der Entmischmatrix wenigstens ein Diagonalparameter der Entmischmatrix auf einen vorgegebenen Wert gesetzt, womit, um eine Stabilität des Minimierungsvorgangs hin zu einem globalen Minimum zu gewährleisten.

Die Entmischmatrix wird bevorzugt auf eine finite Impulsantwort begrenzt, d.h. es wird ein FIR-Filter (Finite Impulse Response) eingesetzt zur Bildung der einzelnen Komponenten der Entmischmatrix. Der FIR-Filter kann sowohl ein kausales FIR-Filter oder auch ein nicht-kausales FIR-Filter sein.

Ferner wird die Entmischmatrix während der Kumulantenminimierung bevorzugt durch Projektion in einen Einheitskreis stabilisiert.

Die Weiterbildungen gelten sowohl für das Verfahren als auch für die Anordnung, wobei bei der Anordnung jeweils der Prozessor derart eingerichtet ist, daß der entsprechende Verfahrensschritt durchführbar ist oder durchgeführt wird.

Die Erfindung sowie deren Weiterbildungen können vorteilhaft eingesetzt werden zur Trennung überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger Eingangssignale, insbesondere akustischer Eingangssignale. Das Verfahren sowie die Anordnung sind für eine beliebige Anzahl von Eingangssignalen anwendbar.

Weitere Vorteile, Merkmale und Eigenschaften der vorliegenden Erfindung werden nunmehr bezugnehmend auf die beiliegenden Figuren der Zeichnungen anhand eines Ausführungsbeispiels näher erläutert.

Fig. 1 zeigt die Anwendung eines Systems zur Trennung überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger akustischer Signale gemäß dem Ausführungsbeispiel,

Fig. 2 zeigt eine symbolische Darstellung des Systems von Fig. 1, und

Fig. 3 zeigt eine aus dem Stand der Technik (DE 195 31 388 C1) bekannte Signaltrennungseinrichtung für nichtlineare Mischungen unbekannter Signale.

Zur Wiedergewinnung des ursprünglichen Sprachsignals wird aus einer Mischung von Signalen die statistische Unabhängigkeit zwischen den Quellensignalen (ursprüngliches Sprachsignal und Rauschen), im weiteren auch als Eingangssignale bezeichnet, ausgenutzt und der inverse Vorgang des dynamischen Systems, der die Mischung der Signale ergeben hat, wird im wesentlichen näherungsweise trainiert (gelernt). Zwei verschiedene Mischungen des Sprachsignals bzw. des Rauschsignals werden beispielsweise durch zwei Mikrofone 1, 2 (vgl. Fig.1) erhalten, die voneinander beabstandet sind und/oder in entgegengesetzten Richtungen ausgerichtet sind. Bei dem Verfahren wird die sogenannte zeitverzögerte Dekorrelationstechnik (TDD, time delayed decorrelation) verwendet, um die Lernphase zu initiieren, d.h. um Startwerte für die Lernphase zu ermitteln und vorzugeben, wodurch der Berechnungsaufwand für eine im weiteren beschriebenen Kumulantenminimierung verringert werden kann und die Gefahr lokaler Minima verringert werden kann.

Fig.1 zeigt zwei Mikrofone 1, 2, die ein erstes Eingangssignal Z1(t) und ein zweites Eingangssignal Z2(t) aufnehmen. Diese Eingangssignale Z1(t) und Z2(t) können untereinander wiederum jeweils mit Rauschen vermischt sein, was durch eine Mischmatrix S (siehe Bezugszeichen 3) symbolisch in Fig.1 dargestellt ist. Nach dem Empfang bzw. der Übertragung wird eine Menge X1(t) und X2(t) überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger Eingangssignale Z1(t) und Z2(t) erhalten. Diese Signale werden in eine Berechnungseinheit 4 eingegeben, in der im wesentlichen zwei Schritte ausgeführt werden, die symbolisch durch eine Berechnungseinheit B (Bezugszeichen 6) für den ersten Schritt sowie ein neuronales Netzwerk 5 für den zweiten Schritt dargestellt ist.

Durch die Berechnungseinheit 4 werden zwei Ausgangssignale Y1(t) bzw. Y2(t) ermittelt, die bei optimaler Einstellung der Parameter in der Berechnungseinheit 4 näherungsweise gleich den Eingangssignalen Z1(t) bzw. Z2(t) sind. Mit anderen Worten, bei optimaler Einstellung der Parameter der verwendeten Matrizen in der Berechnungseinheit 4 erfolgt durch diese Berechnungseinheit 4 im wesentlichen der inverse Vorgang zu dem dynamischen Mischvorgang, der durch die Matrix S (Bezugszeichen 3) symbolisch dargestellt ist. Das Ausführungsbeispiel beschäftigt sich mit dem Optimierungsvorgang der Einstellung der Parameter der Entmischmatrix.

Es werden die Parameter der Matrizen in der Berechnungseinheit 4 derart optimiert, daß die statistische Unabhängigkeit zwischen den durch den Matrizenvorgang in der Berechnungseinheit 4 gewonnenen Ausgangssignale Y1(t), Y2(t) maximiert wird. Zu diesem Zweck werden die Ausgangssignale Y1(t) bzw. Y2(t) zu der Berechnungseinheit 4 zurückgeführt (s. Rückführschleifen 7 bzw. 8). Durch ein iteratives Verfahren wird ermittelt, ob sich die statistische Unabhängigkeit der Ausgangssignale Y1(t) bzw. Y2(t) im Vergleich zu dem vorherigen Schritt der Iteration erhöht hat (und somit die Iteration die "richtige" Richtung in Richtung des globalen Minimums einer im weiteren beschriebenen Kostenfunktion einnimmt) oder nicht.

Fig.2 zeigt eine mathematische Darstellung des Schemas von Fig.1, wobei der Mischvorgang 3 durch eine Matrix S(q) mathematisch beschrieben werden kann und der Entmischvorgang, der durch die Berechnungseinheit 4 erfolgen soll, durch eine Entmischmatrix M(q) symbolisiert wird.

In Fig.2 ist somit das Problem der Trennung einer sogenannten Multi-Channel Blind Source (Vielfach-Kanal-Quelle ohne apriori-Kenntnis) in zwei Dimensionen dargestellt. Dabei ist angenommen, daß das Mischsystem S(q), wobei q für eine Einheitsverzögerung steht, stabil ist und gleichzeitig auch eine stabile Invertierung aufweist, d.h. daß es ein Minimalphasensystem ist. Darüber hinaus ist angenommen, daß die Eingangssignale Z1(t) und Z2(t) (beispielsweise ein Sprachbzw. ein Rauschsignal) statistisch voneinander unabhängig sind und nicht gaussförmig verteilt sind. Die Menge X1(t) und X2(t) der überlagerten Eingangssignale Z1(t) und Z2(t) sind Eingangssignale in ein Entmischsystem mit einer Entmischmatrix M(q), deren Parameter (Matrixelemente) auf eine Maximierung der statistischen Unabhängigkeit zwischen den Ausgangssignalen Y1(t) und Y2(t) trainiert werden. Unter "Trainieren" ist dabei der gut bekannte Lernvorgang beispielsweise eines neuronalen Netzes bekannt, das als ein Beispiel für eine Technik genannt sein soll, die statistische Unabhängigkeit zu maximieren. Dies erfolgt durch Minimierung einer im weiteren beschriebenen Kostenfunktion J(M).

Es wird eine Kumulanten-Kostenfunktion gebildet, die die Diagonalkumulantenelementen der Kumulantenordnung 2 - 4 minimiert:

Dcum 
$$\approx$$
 J(M) =  $\sum_{i=1}^{4} \sum_{\text{nondiag}} \left[ C^{(i)} \text{nondiag} \right]^2$ 

Folgende Gesichtspunkte der dynamischen Mischung durch die Mischmatrix S(q) sind dabei zu berücksichtigen:

- Stabilität des Entmischsystems:
  Dies wird erreicht, wenn M(q) auf eine finite
  Impulsantantwort (FIR-Filter) beschränkt wird. Die
  Stabilität des FIR-Systems M(q) kann darüber hinaus auch
  dadurch erhalten werden, daß während der Lernphase eine
  Projektion in den Einheitskreis erfolgt Eine
  möglicherweise vorliegende Nichtkausalität der
  Invertierung von S(q) kann durch eine geeignete
  Zeitverschiebung (Verzögerung) des Eingangssignals X(t)
  kompensiert werden.
- Eindeutigkeit der getrennten Signale Y(t):
  Für den Fall statischer Mischungen werden die
  ursprünglichen Quellsignale durch eine Skalierung
  wiedergewonnen. Für den Fall einer dynamischen Entmischung
  ist die Gefahr einer Nichteindeutigkeit der getrennten
  Signale Y(t) sogar noch größer. Es ist offensichtlich, daß
  für den Fall, daß Y1(t) und Y2(t) statistisch voneinander
  unabhängig sind, auch jegliche linear gefilterte
  Modifikation dieser Signale immer noch statistisch
  unabhängig sind. Daher ist eine zusätzliche Information
  notwendig, um die inhärente Nichteindeutigkeit des
  Problems zu verringern.
- Gaussverformung der Daten:
  Algorithmen auf Kumulantenbasis für eine statische Blind
  Source-Trennung minimieren bzw. eliminieren in effektiver
  Weise Diagonalkumulanten höherer Ordnung entsprechend den
  Ausgangssignalen Y(t). Andererseits führt eine lineare
  Filterung zu einer Gaussverteilungs-Verformung der Daten,
  bei denen die Kumulanten höherer Ordnung in Richtung 0
  gehen. Dies kann daher zu Randlösungen führen, in denen
  die Kostenfunktion ein lokales Minimum erreicht, wobei die
  erwünschte eigentliche Trennung (globales Minimum) nicht
  erfolgt. Um diesen ungewünschten Fall zu vermeiden, wird
  die Struktur der Entmisch-Transferfunktion

(Entmischmatrix) M(q) einigen Beschränkungen unterworfen.

Um die obengenannten Probleme zu umgehen, wird ein Ansatz gewählt, daß wenigstens eines (oder auch alle) der Diagonalelemente auf den Einheitswert gesetzt werden:

M11(q) = 1

und

M22(q) = 1.

Diese Annahme ist exakt, wenn die Mischelemente S11(q) und/oder S22(q) ebenfalls einen Einheitswert "1" aufweisen. Sonst sei angenommen, daß S11(q) und/oder S22(q) stabile Invertierungen aufweisen, was die Skalierung der Diagonalelemente von M(q) auf den Einheitswert erlaubt. Dieser Ansatz verringert wesentlich die Nichteindeutigkeit einer Lösung und vermeidet darüber hinaus in effektiver Weise die Gefahr einer übermäßigen Gaussverteilungs-Verformung der Ausgangssignale. Auch wenn auf den ersten Blick die Beschränkung der Diagonalelemente von M(q), wie oben ausgeführt, sehr restriktiv wirkt, ist diese Annahme in der praktischen Anwendung in der Regel erfüllt. Ein typisches Beispiel ist die Entrauschung von Sprachsignalen auf der Grundlage einer Aufzeichnung mit zwei Mikrofonen, wobei die Mikrofone voneinander räumlich getrennt sind oder ein Mikrofon in Richtung des Sprechers gerichtet ist, während das andere Mikrofon in der umgekehrten Richtung gerichtet ist, so daß das zweite, von dem Sprecher abgewandte Signal im wesentlichen nur ein Rauschsignal aufnimmt.

Der Kumulantenansatz basiert auf einer direkten Ermittlung der Diagonalkumulanten, wie sie in dem eingangs genannten Artikel von F. Ehlers und H. Schuster, "Blind Separation of convolutive mixtures and an application in automatic speech recognition" IEEE Trans. Signal Proc. (1997), ausgeführt ist, was aber inhärent den Nachteil aufweist, daß die numerische Lösung sehr aufwendig ist. Daher wird eine geeignete Initialisierung dieses Minimierungsverfahrens verwendet. Um Startwerte für das

Minimierungsverfahren zu ermitteln, wird gemäß der vorliegenden Erfindung die Technik der zeitverzögerten Dekorrelation (TDD) zur gleichzeitigen Dekorrelierung zweier verschiedener Zeitverzögerungen angewendet, wobei diese TDD-Technik sich auf ein geeignetes Matrix-Eigenwertproblem zurückführen läßt. Wie bereits gesagt, wird diese TDD-Technik gemäß der vorliegenden Erfindung zur Initiierung des Diagonal (Kreuzkorrelations) - Kumulantenminimierungsproblems verwendet.

Zusammenfassend läßt sich das Verfahren in die folgenden beiden Schritte unterteilen:

- Wiederholung des TDD-Verfahrens auf Grundlage des Eigenwertproblems im Frequenzbereich für verschiedene Verzögerungspaare und Ermittlung der Lösung, bei der die Kreuzkorrelationsterme einen minimalen Wert aufweisen.
- 2. Initiierung (Start) der Diagonal-Kumulantenminimierung auf Grundlage der im oben genannten Schritt ermittelten Startwerte (FIR-Parameter).

Im folgenden sollen noch einige Haupteigenschaften und Vorteile noch einmal zusammengefaßt werden:

- Es ist kein a-priori-Wissen der Signaleigenschaften notwendig, mit der Ausnahme, daß eine statistische Unabhängigkeit gefordert wird.
- Die Stabilität des dynamischen Entmischsystems wird durch die Modulierung seiner Komponenten als FIR-Filter gewährleistet.
- Eine übermäßige Gaussverteilung-Verformung wird durch den Ansatz vermieden, daß wenigstens eines der Elemente der Mischtransfer-Funktionsmatrix (Entmischmatrix) auf den Einheitswert gesetzt wird bzw. auf den Einheitswert skaliert werden kann, und

 da der Kumulanten-Minimierungsschritt (Schritt 2) einen hohen Rechenaufwand erfordert, wird der Lernalgorithmus beispielsweise eines neuronalen Netzes durch das TDD-Verfahren initialisiert. Im weiteren ist ein Programm in Matlab, Version 4 oder Version angegeben, mit dem das oben beschriebene Ausführungsbeispiel auf einem Rechner realisiert werden kann:

```
function[cost,out1,out2]=cumulant_costFIRa2(par,input,p1,p11,
p2,p22,a3,a4);
%[cost,out1,out2]=cumulant_costFIRa2(par,input,p1,p11,p2,p22,
a3,a4);
% cumulant cost
% FIR representation used
% filter function used in both directions (non_causal)
[np,mp]=size(par);
fir1=par(1:p1);
fir11=par(1+p1:p1+p11);
fir2=par(1+p1+p11:p1+p11+p2);
fir22=par(p1+p11+p2+1:mp);
                                   %FIR only
den=1;
out1=[input(:;1)-filter(fir1,den,input(:,2))-flipud(filter
([0 fir11 ], [den], flipud(input(:,2))));
                                                  %dlsim
                         %/std(input(1,:));
%filter
out2=[input(:,2)-filter(fir2,den,input(:,1))-flipud(filter
([0 fir22 ], [den], flipud(input(:,1))))]; %/std(input(:,2));
                         %dlsim
                                   %filter
out=[out1 out2];
%outl=out1/std(out1); % this scaling was not needed in examples
in SIP98 paper
%out2=out2/std(out2);
Ld=0; % number of delays in calculating the cross-correlation
cost3=0;
cost4=0;
```

```
costALl=[];
costALL2=[];
o12=out1.*out2;
cost2=mean(o12)^2;
o112=out1.*out1.*out2;
o122=out1.*out2.*out2;
if a3 ==1
     cost3=[mean(o122)]^2+[mean(o122)]^2;
end
if a4 ==1
     cost4=[mean(o112.*out1)-3*mean(out1.^2)*mean(o12)]^2+...
[mean((out1.^2).*(out2.^2))-2*mean(o12)^2-
mean(out1.^2)*mean(out2.^2)]^2+...
[mean(o122.*out2)-3*mean(out2.^2)*mean(o12)]^2;
end
%cum4a=[cum4x(out1,out1,out1,out1)]^2;
%cum4b=[cum4x(out2,out2,out2,out2)]^2;
                                        %-cum4a-cum4b;
cost=cost2+a3*cost3+a4*cost4;
```

### Patentansprüche

- 1. Verfahren zur Ermittlung von Parametern eines technischen Systems, mit dem Ausgangssignale aus einer Menge überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger Eingangssignale ermittelt werden können, bei dem die Parameter derart ermittelt werden, daß die statistische Unabhängigkeit der Ausgangssignale maximiert wird.
- 2. Verfahren nach Anspruch 1, bei dem die Parameter in einem iterativen Verfahren ermittelt werden.
- 3. Verfahren nach Anspruch 1 oder 2, bei dem die Parameter Elemente einer Entmischmatrix sind, mit der die Menge der überlagerten Eingangssignale multipliziert wird, wodurch die Ausgangssignale gebildet werden.
- 4. Verfahren nach Anspruch 3, bei dem die Optimierung der Parameter der Entmischmatrix durch die folgenden Schritte erhalten wird:
- Wiederholung einer zeitverzögerten Dekorrelationsberechnung
- (6) zur Ermittlung der Eigenwerte der Entmischmatrix,
- Ermittlung der Eigenwerte der Entmischmatrix, für die Kreuzkorrelationen einen minimalen Wert annehmen, und
- Ausführung einer Kumulantenminimierung (5), wobei als Startwerte für die Kumulantenminimierung die im vorherigen Schritt ermittelten Eigenwerte verwendet werden.
- 5. Verfahren nach Anspruch 4, bei dem die Kumulantenminimierung durch Trainieren eines neuronalen Netzes (5) erfolgt.
- 6. Verfahren nach einem der Ansprüche 3 bis 5,

bei dem bei der Optimierung der Parameter der Entmischmatrix wenigstens ein Diagonalparameter der Entmischmatrix auf einen vorgegebenen Wert gesetzt wird.

- 7. Verfahren nach einem der Ansprüche 3 bis 6, bei dem die Entmischmatrix auf eine finite Impulsantwort begrenzt wird.
- 8. Verfahren nach einem der Ansprüche 3 bis 7, bei dem die Entmischmatrix während der Kumulantenminimierung (5) durch Projektion in einen Einheitskreis stabilisiert wird.
- 9. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 bis 8, eingesetzt zur Trennung überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger Eingangssignale.
- 10. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 bis 8, eingesetzt zur Trennung überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger akustischer Eingangssignale.
- 11. Anordnung zur Ermittlung von Parametern eines technischen Systems, mit dem Ausgangssignale aus einer Menge überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger Eingangssignale ermittelt werden können, mit einem Prozessor, der derart eingerichtet ist, daß die Parameter derart ermittelt werden können, daß die statistische Unabhängigkeit der Ausgangssignale maximiert wird.
- 12. Anordnung nach Anspruch 11, bei der der Prozessor derart eingerichtet ist, daß die Parameter in einem iterativen Verfahren ermittelt werden.
- 13. Anordnung nach Anspruch 11 oder 12, bei der der Prozessor derart eingerichtet ist, daß die Parameter Elemente einer Entmischmatrix sind, mit der die Menge der überlagerten Eingangssignale multipliziert wird, wodurch die Ausgangssignale gebildet werden.

- 14. Anordnung nach Anspruch 13, bei der der Prozessor derart eingerichtet ist, daß die Optimierung der Parameter der Entmischmatrix durch die folgenden Schritte erhalten wird:
- Wiederholung einer zeitverzögerten Dekorrelationsberechnung
- (6) zur Ermittlung der Eigenwerte der Entmischmatrix,
- Ermittlung der Eigenwerte der Entmischmatrix, für die Kreuzkorrelationen einen minimalen Wert annehmen, und - Ausführung einer Kumulantenminimierung (5), wobei als
- Startwerte für die Kumulantenminimierung die im vorherigen Schritt ermittelten Eigenwerte verwendet werden.
- 15. Anordnung nach Anspruch 14, bei der der Prozessor derart eingerichtet ist, daß die Kumulantenminimierung durch Trainieren eines neuronalen Netzes (5) erfolgt.
- 16. Anordnung nach einem der Ansprüche 13 bis 15, bei der der Prozessor derart eingerichtet ist, daß bei der Optimierung der Parameter der Entmischmatrix wenigstens ein Diagonalparameter der Entmischmatrix auf einen vorgegebenen Wert gesetzt wird.
- 17. Anordnung nach einem der Ansprüche 13 bis 16, bei der der Prozessor derart eingerichtet ist, daß die Entmischmatrix auf eine finite Impulsantwort begrenzt wird.
- 18. Anordnung nach einem der Ansprüche 13 bis 17, bei der der Prozessor derart eingerichtet ist, daß die Entmischmatrix während der Kumulantenminimierung (5) durch Projektion in einen Einheitskreis stabilisiert wird.
- 19. Anordnung nach einem der Ansprüche 11 bis 18, eingesetzt zur Trennung überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger Eingangssignale.

20. Anordnung nach einem der Ansprüche 11 bis 18, eingesetzt zur Trennung überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger akustischer Eingangssignale.

### Zusammenfassung

### Verfahren und Anordnung zur Ermittlung von Parametern eines technischen Systems

Es werden Parameter eines technischen Systems, mit dem Ausgangssignale aus einer Menge überlagerter, statistisch voneinander unabhängiger Eingangssignale ermittelt werden können, bestimmt. Die Parameter werden derart ermittelt, daß die statistische Unabhängigkeit der Ausgangssignale maximiert wird.

Sign. Fig. 1

### Original (für EINREICHUNG) - gedruckt am 08.10.1999 03:00:07 PM

0	Vom Anmeideamt auszufüllen		
)-1	Internationales Aktenzeichen.		
0-2	Internationales Anmeldedatum		
)-3	Name des Anmeldeamts und "PCT International Application"		
	I POTPOHAL BOT Avirus		
0-4 0-4-1	Formular - PCT/RO/101 PCT-Antrag erstellt durch Benutzung von	PCT-EASY Version 2.84 (aktualisiert 01.07.1999)	
0-5	Antragsersuchen Der Unterzeichnete beantragt, daß die vorliegende internationale Anmeidung nach dem Vertrag über die internationale Zusammenarbeit auf dem Gebiet des Patentwesens behandeit wird		
0-6	(Vorn Anmelder gewähltes) Anmeldeamt	Deutsches Patent- und Markenamt (RO/DE)	
0-7	Aktenzeichen des Anmelders oder Anwalts	GR98P2958P	
	Bezeichnung der Erfindung	VERFAHREN UND ANORDNUNG ZUR ERMITTLUNG VON PARAMETERN EINES TECHNISCHEN SYSTEMS	
l)	Anmelder		
<b> -1</b>	Diese Person ist	nur Anmelder	
II-2	Anmeider für	Alle Bestimmungstaaten mit Ausnahme von US	
II-4	Name	SIEMENS AKTIENGESELLSCHAFT	
11-5	Anschrift:	Wittelsbacherplatz 2 D-80333 München	
		Deutschland	
1-6	Staatsangehörigkeit (Staat)	DE	
11-7 <sub>/</sub>	Sitz/Wohnsitz (Steat)	DE	
11-8	Telefonnr.	(089) 636-82819	
11-9	Telefavor.	(089) 636-81857	
11-1	Anmelder und/oder Erfinder		
11-1-1	Diese Person ist	Anmelder und Erfinder	
11-1-2	Anmelder für	Nur US	
III-1 <b>-4</b>	Name (FAMILIENNAME, Vorname)	OBRADOVIC, Dragan	
III-1-5	Anschrift:	Franziskanerstr. 28	
	-	D-81669 München	
		Deutschland	
11-1-6	Staatsangehörigkeit (Staat)	IT .	
III-1-7	Sitz/Wohnsitz (Staat)	DE	

n/ 4	Amunit odar normalmenmas Varientess	
IV-1	Anwalt oder gemeinsamer Vertreter; oder besondere Zustellanschrift Die unten bezeichnete Person ist/wird hiemit bestellt, um den (die) Anmeider vor den internationalen Behörden zu vertreten, und zwar als:	
IV-1-1	Name	SIEMENS AKTIENGESELLSCHAFT
IV-1-2	Anschrift:	Postfach 22 16 34
	'	D-80506 München
		Deutschland
IV-1-3	Telefonnr.	(089) 636-82819
IV-1-4	Telefaxor.	(089) 636-81857
<u>v</u>	Bestimmung von Staaten	
V-1	Regionales Patent (andere Schutzrechtsarten oder Verfahren sind ggf. In Klammern nach der (den) betreffenden Bestimmung(en) angegeben)	EP: AT BE CHELI CY DE DK ES FI FR GB GR IE IT LU MC NL PT SE und jeder weitere Staat, der Mitgliedsstaat des Europäischen Patentübereinkommens und Vertragsstaat des PCT ist
V-2	Nationales Patent (andere Schutzrechtsarten oder Verfahren sind ggf. in Klammern nach der (den) betreffenden Bestimmung(en) angegeben)	JP US
	Erklärung bzgl. vorsorglicher Bestimmungen Zusätzlich zu den unter Punkten V-1, V-2 and V-3 vorgenommenen Bestimmungen nimmt der Anmelder nach Regel 4.9 Absatz b auch alle anderen nach dem PCT zulässigen Bestimmungen vor mit Ausnahme der nachstehend unter Punkt V-6 angegebenen Staaten. Der Anmelder erklärt, daß diese zusätzlichen Bestimmungen unter dem Vorbehalt einer Bestätigung stehen und jede zusätzliche Bestimmung, die vor Ablauf von 15 Monaten ab dem Prioritätsdatum nicht bestätigt wurde, nach Ablauf dieser Frist als vom Anmelder zurückgenommen gilt.	
V-6		KEINE
Vi-1	Priorität einer früheren nationalen	
VI-1-1	Anmeldung beansprucht Anmeldedatum	27 Oktober 1998 (27.10.1998)
		19849549.8
VI-1-3		DE
VI-2	Ersuchen um Erstellung eines Prioritätsbeleges	VI-1

internationale Recherchenbehörde

10-5

### Original (für EINREICHUNG) - gedruckt am 08.10.1999 03:00:07 PM

VII-1	Gewählte Internationale Recherchenbehörde	Europäisches Patenta	mt (EPA) (ISA/EP)
VIII	Kontrolliste	Anzahl der Blätter	Elektronische Datei(en) beigefüg
/II-1	Antrag	4	-
ЛII-2	Beechreibung	14	-
VIII-3	Ansprüche	4	-
VIII-4	Zueammenfassung	1	98p2958.txt
VIII-5	Zeichnung(en)	1	-
<b>/</b> 111-7	INSGESAMT	24	
	Beigefügte Unterlagen	Unterlage(n) in Papierform beigefügt	· Elektronische Datel(en) beigefügt
<b>∕</b> 111-8	Blatt für die Gebührenberechnung	<b>/</b>	-
/III-16	PCT-EASY-Diskette	-	Diskette
/II <b>L</b> 17	Sonstige (einzeln aufgeführt):	Kopie der	-
		Ursprungsfassung	
VIII-18	Nr. der Abb. der Zeichn., die mit der Zusammenf. veröffentlicht werden soll	1	
/111-19	Sprache der int. Anmeldung	Deutsch	
X-1	Unterschrift des Anmelders oder Anwalts	i.V. Morg	
X-1-1	Name	SIEMENS AKTIENGESELL	SCHAFT
X-1-2	Name der unterzeichnenden Person	Margraf	
X-1-3	Eigenschaft	Nr. 144/74 Ang.AV	
X-2	Unterschrift des Anmelders oder Anwalts	05 resc.	<i>D</i> .
X-2-1	Name (FAMILIENNAME, Vorname)	OBRADOVIC, Dragan	
	VOM	ANMELDEAMT AUSZUFÜLLEN	
0-1	Datum des tatsächlichen Eingangs dieser internationalen Anmeldung		
0-2	Zeichnung(en):		
0-2-1	Eingegangen		
0-2-2	Nicht eingegangen		
0-3	Geändertes Eingangsdatum aufgrund nachträglich, jedoch fristgerecht eingeg. Unterlage(n) oder Zeichnung(en) zur Vervollständigung dieser int. Anmeldung		
0-4	Datum des fristgerechten Eingangs der Berichtigung nach PCT Artikel 11(2)		
0-6	internationale Recherchenbehorde	TGA/FD	

ISA/EP

	Original (für EINRI	EICHUNG) - gedruckt am 08.10.1999 03:00:07 PM	
10-6	Übermittlung des Recherchenexemplars bis zur Zahlung der Recherchengebühr aufgeschoben		
	VOM INTERN	NATIONALEN BÜRO AUSZUFÜLLEN	
11-1	Datum des Eingangs des Aktenexemplars beim Internationalen Büro		

# PCT (ANHANG - BLATT FÜR DIE GEBÜHRENBERECHNUNG) Original (für EINREICHUNG) - gedruckt am 08.10.1999 03:00:07 PM

(Dieses Blatt ist nicht Teil und zählt nicht als Blatt der internationalen Anmeldung)

	Vom Anmeldeamt auszufüllen				
<b>-1</b>	Internationales Aktenzelchen.				
-2	Eingangsstempel des Anmeldeamts				
4	Formular - PCT/RO/101 (Anlage) PCT Blatt für die Gebührenberechnung				
-4-1	erstellt durch Benutzung von		PCT-EASY Versi	on 2.84	
			(aktualisiert 01.07.1999)		······································
-9	Aktenzeichen des Anmelders oder Anwalts		GR98P2958P		
	Anmelder		SIEMENS AKTIEN		et al.
2	Berechnung der vorgeschriebenen Gebühren		Höhe der Gebühr/Multiplikator	Gesamtbeträge (DEM)	
12-1	Ubermittlungsgebühr	T	↔	150	
12-2	Recherchengebühr	s	û	1.848,26	
12-3	Internationale Gebühr Grundgebühr (erste 30 Blätter)	<b>b</b> 1	807,76		
12-4	Anzahl der Blätter über 30		0		
12-5	Zusatzblattgebühr	(X)	19,56		
12-6	Gesamtbetrag der weiteren Gebühren	b2	. 0		•
12-7	b1 + b2 =	В	807,76		•
12-8	Bestimmungsgebühren Anzahl der in der internationalen Anmeldung vorgenommenen Bestimmungen		3		
12-9	Anzahl der zu zahlenden Bestimmungsgebühren (höchste 10)	ns	3		
12-10	Bestimmungsgebühr	(X)	185,8		
12-11	Gesamtbetrag der Bestimmungsgebühren	D	557,4		
12-12	PCT-EASY-Gebührenermäßigun	R	-248,39		
12-13	Gesamtbetrag der internationalen Gebühr (B+D+R)	1	t	1.116,77	
12-14	Gebühr für Prioritätsbeleg Anzahl der beantragten		1		
12-15	Prioritätsbelege Gebühr per Prioritätsbeleg	(X)	35		
12-15	Gesamtbetrag Gebühr für	P		35	
12-17	Prioritätsbeleg(e)  GESAMTBETRAG DER ZU		13)	3.150,03	
	ZAHLENDEN GEBÜHREN (T+S+I+P	)	1	-	l
12-19	Zahlungsart		Sonstige: Abbuchung durch gesonderte Zahlungsliste		

# 

# PCT (ANHANG - BLATT FÜR DIE GEBÜHRENBERECHNUNG) Original (für EINREICHUNG) - gedruckt am 08.10.1989 03:00:07 PM

12-20	Anweisungen betreffend laufendes Konto Das Anmeideamt:	Deutsches Patent- und Markenamt (RO/DE)
12-20-2	wird besuftragt, Fehlbeträge oder Überzahlungen des vorstehend angegebenen Gesamtbetrags der Gebühren meinem laufenden Konto zu betasten bzw. gutzuschreiben	
12-21	Nummer des laufenden Kontos	409022601
12-22	Datum	08 Oktober 1999 (08.10.1999)
12-23	Name und Unterschrift	SIEMENS AKTIENGESELLSCHAFT

### PRÜFPROTOKOLL UND BEMERKUNGEN

		Grün?		
	Staaten	Es können mehr Bestimmungen vorgenommen		
	•	werden. Bitte überprüfen.		